

Zadání bakalářské práce

Příjmení a jméno studenta (osobní číslo - nepovinné)	Dvorský Pavel
Zkratka pracoviště	ITE
Datum zadání BP	
Plánované datum odevzdání	
Rozsah grafických prací	Dle potřeby dokumentace
Rozsah průvodní zprávy	cca 30 stran
Název BP (česky)	Řídící jednotka pro servopohony Dynamixel AX-12A
Název BP (anglicky)	The control unit for Dynamixel AX-12A servos
Zásady pro vypracování BP (text nijak neformátujte, nečíslyte, každý bod uveďte jako nový odstavec):	
<p>Seznamte se s problematikou servopohonů stavebnice Bioloid Premium. Navrhněte vlastní řídicí jednotku pro serva Dynamixel AX-12A s využitím mikrokontroléru Picaxe. Navrženou řídicí jednotku realizujte. Řídící jednotku ověřte v sestavě humanoidního robota a konfrontujte se stávajícím řídicím systémem.</p>	
Seznam odborné literatury (text nijak neformátujte, nečíslyte, pouze každou položku uveďte jako nový odstavec):	
<p>Záda, V.: Robotika, matematické aspekty analýzy a řízení. TU v Liberci, Liberec, 2012, ISBN 978-80-7372-882-2 Gook, M.: Hardwarová rozhraní - Průvodce programátora. Computer press, Praha, 2006, ISBN 80-251-1019-2 Corera, A., Fraser, S., McLean, S.: Visual C++ .NET: : A Primer for C++ Developers, Computer Press, ISBN: 978-1861005960, 2003</p>	
Vedoucí BP	Ing. Miroslav Holada, PhD.
Konzultant BP (u externích pracovníků uveďte plný název pracoviště – firmy)	Ing. Zbyněk Mader, Ph.D.