



OPONENTNÍ POSUDEK ZÁVĚREČNÉ KVALIFIKAČNÍ PRÁCE

Autor závěrečné práce: Bc. Pavel Kněbort

Název práce: Softwarové vybavení řídicího systému střídavého dynamometru.

Oponent práce Jan Podrapský
Pracoviště opONENTA Siemens s.r.o. Praha

- | | |
|---|------------------------|
| A. Kvalita abstraktu, klíčová slova odpovídají náplni práce | Velmi dobře (2) |
| B. Rozsah a zpracování rešerše | Velmi dobře (2) |
| C. Řešení práce po teoretické stránce | Dobře (3) |
| D. Vhodnost, přiměřenost použité metodiky | Výborně (1) |
| E. Úroveň zpracování výsledků a diskuse | Velmi dobře mínus (2-) |
| F. Vlastní přínos k řešené problematice | Velmi dobře (2) |
| G. Formulace závěru práce | Velmi dobře (2) |
| H. Splnění zadání (cílů) práce | Splněno |
| I. Skladba, správnost a úplnost citací literárních údajů | Velmi dobře (2) |
| J. Typografická a jazyková úroveň (vč. pravopisu) | Velmi dobře (2) |
| K. Formální náležitosti práce
(struktura textu, řazení kapitol, přehlednost ilustrací) | Velmi dobře (2) |

Komentáře či připomínky:

Rešerše principu fungování dynamometru a jejich využití není téměř žádná. Autor zde nezmiňuje nutnost potřeby ostatních regulačních struktur / otáčková , polohová /. Předchozí SW verze byla doplněna základní momentovou regulací , ale není zde nijak blíže uvedena.

Na obr 7.2. je uveden stavový diagram, ale zjevně bez doplněné momentové regulace.

Některé obrázky v textu jsou nečitelné a needitované (obr.3.1 - 5.1.-5.4.) společně s průběhy polohy (obr. 8.6.- 8.7).

...pokračuje na straně 2



Celkové zhodnocení:

Student vytvořil funkční SW pro ovládání dynamometru využitelný hlavně pro výuku. Pro úspěšné zvládnutí tématu DP musel student nastudovat velké množství informací o řídicím systému SIMOTION a Sinamics.

Téma DP je obsahově přiměřeně rozsáhlé, ale časově náročné pro zaškolení se v ŘS, pochopení jeho filosofie programování včetně servoregulátoru řady Sinamics S120.

Autor se velmi dobře zorientoval v programování ŘS v prostředí SCOUT a STL jazyce. Bohužel se také musel potýkat s rozklíčováním již naprogramované aplikace v panelu BR445 s navázáním na ŘS Simotion.

Otázky k obhajobě:

1. Pohon dynamometru používá jednotku ALM (vstupní napájecí část). Jsou v této aplikaci plně využity její přednosti ?

Celková klasifikace:

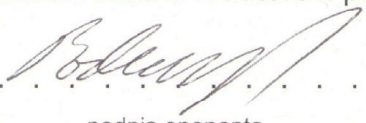
Práce splňuje požadavky na udělení akademického titulu, a proto ji doporučuji k obhajobě

Navrhuji tuto práci klasifikovat stupněm Velmi dobře (2)

V Praze

dne 6.6. 2014

Podpisem současně potvrzuji, že nejsem v žádném osobním vztahu k autorovi práce


.....
podpis oponenta