

Vysoká škola: strojní a textilní

Katedra: sklárství a keramiky

Fakulta: strojní

Školní rok: 1973/74

DIPLOMOVÝ ÚKOL

pro

Jiřího Foppa

obor

04-1-04 Zaměření na sklářské stroje a zařízení

Protože jste splnil... požadavky učebního plánu, zadává Vám vedoucí katedry ve smyslu směrnic ministerstva školství o státních závěrečných zkouškách tento diplomový úkol:

Název tématu: Automat na paletizaci lahví.

Pokyny pro vypracování:

Poloautomatický paletizátor snímá výrobky ze speciálního stolu a transportuje je na paletu pomocí zvedacího zařízení, které je obsluhováno ručně.

Navrhněte odnímací mechanismus, který bude schopen plně automaticky přenášet výrobky zestolu na paletu. Zvažte možnosti ovládání mechanismu hydraulicky, pneumaticky nebo elektricky.

Autorství práce se řídí směrnicemi MŠK pro závěrečné zkoušky č. j. 31 727/62-III/2 ze dne 13. července 1962 v České MŠK XVII., sesí 24 ze dne 31. 8. 1962 č. 19 evropského zákona č 115/53 S.

S
V 40/1974

VYSOKÁ ŠKOLA STROJNÍ A TEXTILNÍ
Ústřední knihovna
LIBEREC 1, STUDENTSKÁ 5
PSČ 461 17

Rozsah grafických laboratorních prací: cca 40 stran textu doložených příslušnými výpočty a výkresovou dokumentací.

Rozsah průvodní zprávy:

Seznam odborné literatury:

Dovezený poloautomat na paletizaci obalového skla.

Doc.Ing.J.Charvát,CSc: Teorie mechanismů
Prof.Ing.Dr. Šrejtr: Technická mechanika

Vedoucí diplomové práce:

Prof. Ing. dr.techn. F. Kotšmíd

Konsultanti:

Ing. Dřevěný, Teplice
Ing. Cibulka, VŠST

Datum zahájení diplomové práce:

15. 10. 1973

Datum odevzdání diplomové práce:

31. 5. 1974



Prof.Ing.Dr. F. Kotšmíd

Vedoucí katedry

Doc.Ing. O. Krejčíř, CSc

Děkan

v Liberci

dne

12. 10. 1973 19

VŠST Liberec	Automat na paletizaci lahví	DP 207/74
Fakulta strojní	KSK	List 1

VYSOKÁ ŠKOLA STROJNÍ A TEXTILNÍ V LIBERCI

Fakulta strojní

Katedra sklářství a keramiky

Jiří Fopp

AUTOMAT NA PALETIZACI LAHVÍ

Diplomová práce
DP 207/74

Vedoucí diplomní práce: Prof. Ing. Dr.techn. F. Kotšmíd
Konzultant: Ing. Jan Cibulka

v Liberci, 10.5.1974

Obsah

Úvod

1.0 Odběr lahví z výrobní linky

1.1 Současný stav odběru lahví ze stolu

1.2 Pracovní prostředí

1.3 Racionalizace práce

2.0 Paletizace

2.1 Tvorba paletové jednotky

2.2 Ložení jednotlivých vrstev obalů

2.3 Vrstvení a výška paletové jednotky

2.4 Postup paletování

3.0 Smrštěitelné balení

3.1 Podstatu balení do smrštěitelných folií

3.2 Fixace a ochrana paletové jednotky

4.0 Výpočet automatu na paletizaci lahví

4.1 Výpočet pojedzového ústrojí

4.2 Výpočet zdvihacího ústrojí

5.0 Funkce a popis zařízení

5.1 Zvedací zařízení

5.2 Pojížděcí zařízení

5.3 Odnímačí mechanismus

5.4 Seřazovací stůl

5.5 Válečková trať

6.0 Ekonomické zhodnocení

Prohlášení

Závěr

Seznam příloh

Seznam použité literatury

Strana

4

7

7

8

9

10

10

10

11

13

14

14

15

17

17

35

41

41

41

42

43

44

46

47

48

49

50

Úvod

Hlavním úkolem našeho národního hospodářství je zajistit podstatný růst produktivity práce a snížení nákladů a tím vytvořit předpoklady dalsího budování materiálně-technické základny a růstu životní úrovně našeho pracujícího lidu.

V této souvislosti je proto nutné využít všech rezerv a širokým uplatněním progresivní organizace práce s využíváním nejnovější techniky zajistit splnění uvedených úkolů.

Podle provedených průzkumů v národním hospodářství jsou největší rezervy v oblasti manipulace s materiálem, a proto se také vláda na svém zasedání několikrát těmito otázkami zabývala. V souvislosti se zaváděním nové progresivní techniky, je nutno řešit zejména dosud opomíjenou manipulaci s materiálem. Tato otázka je zvláště důležitá v oblasti týkající se manipulace se sklářskými výrobky, která je v našich poměrech hlavním zdrojem rezerv pro zvyšování produktivity práce. Kromě toho odstraňování namáhavých ručních prací a prací nebezpečných při manipulaci se sklářskými výrobky, podstatně zvyšuje kulturu lidské práce.

Jedním z moderních systémů poskytujících uživatelům výhody při manipulaci s materiálem je paletizace.

Její význam není stále plně doceněn a výhody, které paletizace jako manipulační systém nabízí, zůstávají nevyužity ke škodě celého národního hospodářství.

Paletizace nespravedlně působí na snižování společenských nákladů a pracnosti při manipulaci s materiélem, a je proto nutné především z těchto hledisek posuzovat její zavádění a cílevědomě přistupovat k její realizaci za spolupráce všech hospodářských resortů.

Zavádění paletizace je současně náročné na finanční a materiálové prostředky, a je proto nezbytně nutné její realizaci zkoumat a uskutečňovat z ekonomických hledisek celého manipulačního a přepravního cyklu, t.j. od výroby přes dopravu až k spotřebiteli.

Úspěšné zavedení paletizace v národním hospodářství není jen otázkou vybavení skladů, mechanizačními prostředky a vhodnými skladovými objekty, ale je to v prvé řadě otázka dobré organizace práce provádění potřebných příprav a jednání s ostatními partnery o vzájemném propojení tohoto systému, aby bylo v co nejkratší době dosaženo danými finančními a materiálovými prostředky co nejlepších výsledků.

Již při pohledu na přepravy sklářského zboží od výrobní linky do palet v ČSSR a v zahraničí lze konstatovat, že v tuzemsku není dosaženo úměrného používání palet v důsledku chybějících paletizačních strojů, na jejichž pořízení v zahraničí nejsou dostatečné finanční zdroje. Totež nás nutí k zamýšlení použít vlastních poleautomatických a automatických paletizátorů jejichž vývojem

sabývat se znamená, další zatížení konstrukčního vývoje ve sklářských závodech. Tuto otázku je nutno podrobně řešit při rozhodování o budoucí výrobě vlastního pale-
tizačního stroje, jeho výkonnosti, spolehlivosti a mimořádnosti
sváděnatí konstrukce a realizace.

1.0 Odběr lahví z výrobní linky

1.1 Současný pohled na odběr lahví ze stolu

Při řešení výrobních linek se setkáváme s vysokou automatizací výroby lahví a ostatních skladových výrobků. Toto souvisí s dlouhodobým vývojem skladových strojů, které postupem doby nabýly úrovně současné techniky. V časné době zaměřené na výrobu skladových strojů se stále opomíjela ta část operací, nesouvisející přímo s výrobou. Tato se týká hlavně sběru lahví ze stolu a balení do krabice nebo palet.

V současné době, pokud nemá závod k dispozici zahraniční poloautomatický popřípadě automat na paletizaci lahví, vykonává tuto činnost skupina pracovníků, většinou skupina žen, které ručně překládají hotové lahve do krabice případně do palet. Tyto práce jsou spojeny s fyzickou náružou a ponocnostií práce. Taktéž úroveň práce při hromadné výrobě lahví, není odpovídající k stupni mechanizace výrobní linky.

Naskytá se otázka, zda-li je výhodnější pro závod pořízení druhých strojů ze zahraničí, nebo neustále zajišťovat stálý počet pracovníků nutných k zabezpečení plynulosti sběru lahví od výrobní linky. K tomuto stavu pracovníků je nutno počítat s tím, že v případě /nemoci, zranění, pluknutí/ není okamžitě reagováno na tuto vzniklou situaci. Tato situace donutila závody k zakoupení poloautomatických paletizátorů, které v nynější době již plně nepostačují. V ČSSR není výrobce který by seriově vyráběl tato zařízení, a proto závody řeší

tuto situaci tato formou. Vysoké paletizační náklady pělcautomatu či automatu můžou donutit uvažovat o konstrukci automatu na paletizaci lahvi vlastní výroby.

1.2 Pracovní prostředky

Počle možných situacemi je obsahem pracovního prostředku na pracovním místě s pracoviště v prvé řadě řešení organizace pracoviště z hlediska fyziologie práce. Konstruktér by mohl v daných možnostech volit optimální vzdálenost od výrobního zařízení v dosahu rukou, mehanických - např. zrakového orgánu při rozmístění zařízení upřevovat výšky pracovních revín, počítat s fyzickou zátěží pracovníka u zvolené technologie /např. zvážení břemen do určité výšky v dané poloze u žen, mladistvých, mlád/, uskutečňovat raději práty netruktu nebo vložit jiné. V oblasti psychologie práce by mohli čerpat pracovníci technicky zaměření na výrobní proces potřebné znalosti konsultováním svých technických ředitelů s psychologiemi práce. Jsou to např. otázky potřeb Slováka v sériové a velkoseriové až hromadné výrobě, a vícejmenné a jednojmenné výrobní linie. V těchto případech je nutná přimě spolu-práce psychologa, technika, organizátora, konstruktéra, např. při výpočtu uspořádání pracovišť ve výrobní linii při určení rychlosti dopravníku /velikosti taktu/na určování práce v sedle nebo vstoje, při umístění pracovníku u dopravníku. Toto vše se takéž tyčí stanovení následujících pracovních přestávek, změnování monotonnosti práce a pod. Neleze je tedy jaké elementy softwaru bez jejich využití

souvislosti. Jejich výsledný souhrn je více, než jejich pouhý aritmetický součet.

1.3 Racionalizace práce

V rámci komplexní racionalizace výrobního procesu je bezpodmínečně nutné řešit současně s potřebami výroby také potřeby člověka v této výrobě. V praxi to znamená, že musí úsce spolupracovat odborníci technicky zaměření na výrobní proces s odborníky zabývajícími se člověkem ve výrobě.

Pro úspěšné provádění komplexní racionalizace práce je tedy rozhodující postoj, pojetí a přístup hlavního řešitele úkolu nebo hlavního inženýra projektu. Z toho důvodu musí být hlavní řešitel úkolu vybaven znalostmi, schopnostmi a potřebnou intuicí pro správné určení šíře a hloubky celého řešení úkolu již v jeho rozborové části, neboť toto rozhodnutí je současně limitem pro volbu jednotlivých odborníků a specialistů v týmu a pro cenu projektních prací. V praxi provádíme nejčastět několik variant řešení, z kterých po ekonomickém vyhodnocení vybíráme tu nejefektivnější.

Výsledkem každé komplexní racionalizace výrobního procesu by měla být současně se zvýšením produktivity práce také adekvátně zvyšovaná úroveň celého pracovního prostředí a pracovních podmínek, odpovídající normám a potřebám pracujícího člověka.

2.0 Paletizace

2.1. Tvorba paletové jednotky

Tvorbu paletové jednotky při použití prosté palety je možno rozdělit na vlastní tvorbu nákladu palety a doplňující tvorbu jednotky, čímž rozumíme spolu-vytvoření svébytné a dobře manipulovatelné jednotky.

Vlastní tvorbou paletové jednotky u obalů s kruhovou základnou je ložení jednotlivých vrstev obalů na ložnou plochu palety a vrstvení jako opakování ložení jednotlivých vrstev obalů na sebe. Doplňující tvorba paletové jednotky zahrnuje prokládání vrstev proložkami, dokončení a zabezpečení /fixaci/ paletové jednotky. Tyto operace jsou většinou zabezpečování zásilky v důvěřivém vnějšího okruhu přepravy.

2.2 Ložení jednotlivých vrstev obalů

Podobně jako u ostatních druhů obalů je ležení vrstev obalů s kruhovou základnou závislé na maximálních vnějších půdorysných obrysech a na jejich normalizaci v souladu s požadavky paletizace.

Zásadně při určování tvorby paletové jednotky nestanovujeme jen způsob ukládání stávajícího obalu na paletu, druh palety a schema vrstvy, ale určujeme též optimální výšku, váhu, zabezpečení a stehování paletové jednotky spolu s posouzením podmínek manipulace, ložních operací a přepravy v dopravních prost-

ředcích /železničních, silničních event. plavebních/.

Podle souhrnu všech těchto podmínek znova hodnotíme technické parametry obalu, zvláště jeho rozměry a tuhost. Má tedy zásadně technik, určující tvarbu paletové jednotky, mít vliv na volbu obalu a lze jenom doporučit jeho spolupráci z obalovým technikem.

Tvarba paletové jednotky má základní význam i pro všechny následné operace manipulační, skladovací, ložné, resp. dopravní. Neuváženou velbou, například vytvořením labilní paletové jednotky, můžeme nepříznivě ovlivnit nejen skladovací a transportní rizika, ale i celou realizaci výrobku resp. zboží. Tyto negativní vlivy odstraníme použitím doporučených schemat ležení vrstev zboží /lahví/.

2.3 Vrstvení a výška paletové jednotky

V současných podmínkách paletizace obalů /lahví/ lze zastávat zásadu, že bez proložek vravíme na paletě jen obaly nebo výrobky k tomu přizpůsobené vravicím systémům, který je součástí předmětu nebo racionálně tvaru předmětu využívá. Toto však většinou nelze provést u lahví a proto musíme používat vhodných papírových proložek. V současných podmínkách existují tendenze nových fixačních technik, jako je např. používání smrštětelné fólie, která umožňuje vylevučit zásah lidské ruky při balení paletové jednotky.

Úkolem proložek je zvýšit tření mezi vrstvami a ve většině případů umožnit výstupkům vmačknout se do pro-

ložky a tím zlepšit přenášení sil na dostatečné ploše a zachovat svislou polohu a přizemnou stabilitu.

U vysloveně měkkých proložek přidružovat obaly /lahve/ v původní poloze a udržovat kompaktnost paletové jednotky.

V řadě případů má za úkol vytvořit dostatečnou tuhou a rovnou plochu pro ukládání další vrstvy lahví. K zabezpečení lahví proti vypadnutí krajních řad slouží bočnice proložek. Výška paletové jednotky při použití dřevěné palety prosté /800x1200 mm/ není v současné době normou nebo předpisy stanovena. Výškou paletové jednotky rozumíme vždy výšku základu včetně palety /výšku samotné dřevěné palety prosté počítáme běžně 150 mm/.

Maximální výšku vlastního nákladu nazýváme pro jednotnost názvosloví s ostatními druhy palet ložnou výškou.

Při tom pro manipulaci s paletovou jednotkou vycházíme zásadně z výšky paletové jednotky, která je rozhodující při nakládání do prostoru přepravních vozů.

Výšku paletové jednotky spoluvarčuje :

- vlastní hmotnost /váha/ nákladu vzhledem k nosnosti palety a manipulačních prostředků
- stabilitu nákladu /kterou zase může kladně kompenzovat správná volba fixace/
- požadavky odběratelů
- konstrukční parametry obalů, vertikální rozměry proložek a fixačních pomůcek vůbec

V řadě případů lze doporučit komplexní posouzení výšky paletové jednotky.

2.4 Pestup paletování

Od výrobní linky postupují vyrobené prázdné obaly /lahve/ na seřazovací stůl, kde se automaticky srovnají do jedné vrstvy. Po srovnání dosedne na lahve příslušná odnímací hlava, která upne za hrdla lahve a přenese celou vrstvu do příslušné proložky, která leží na dřevěné paletě prosté a ta leží v koncové poloze válečkové trati. Ustavení lahví na paletu u poleautomatického paletizátora řídí příslušná obsluha ručně. U automatického paletizátora provádí všechny úkony mimo ložení proložek, sám automat. Hlava se zvedne po odepnutí kleští a vrátí se do původní polohy nad seřazovací stůl. Toto se opakuje až do žádaného počtu předem stanovených vrstev. Po dokončení celé paletové jednotky je paletová jednotka odsumuňta po válečkové trati k zařízení obalovacímu a smrštěvacímu. Jedná-li se o obaly z jiného materiálu, po případě jiného tvaru, musí být vždy k vlastnímu paletování přispособena odnímací hlava paletovacího poleautomatu nebo automatu. Zařízení poleautomatu se musí projevit na snížení počtu pracovníků zaměstnaných při rovnání lahví do palet na konci výrobní linky. Zařízení automatu plně nahradí všechny pracovníky a zůstane požadavek pracovních sil na minimum tak, že stačí pouze pracovník kontrolující správnost chodu stroje.

3.0 Smrštětelné balení

3.1 Podstata balení do smrštětelných folií

Metoda balení do smrštětelných folií je pokládána za jednu z nejmladších. Do evropské obalové techniky byla zavedena již začátkem 60. let. Nejdříve se uplatnila při spotřebitelském balení /masa, drůbeže, evoce, chleba a pod./ a při sdružené nabídce skupiny několika kusových výrobků. Přelis po smrštění vytvořila dobrou kompaktnost manipulační jednotky. Dále se aplikace rozšířila i na fixaci zboží na paletách.

Relativně snadná technologie strojního balení je částečně odlišná pro přebaly malé, střední a velké, ale společným znakem všech zařízení pro balení určitého výrobku nebo skupiny mají společné základní znaky :

1. vlastní balící zařízení, které přebaluje zboží folií
2. tunel, ve kterém dochází k smrštování folie teplem a k jejímu dokonalému přilnutí k povrchu baleného předmětu.

Zvýšená ochrana proti vlhkosti, prachu a znečištění, průsvitnost přebalu /umožňující dobrou viditelnost a evidovatelnost obsahu/, pěkný vzhled, lepší využívání ložného prostoru, usnadnění manipulace i tím, že se nezvětšuje objem baleného zboží a vlastní váha folie je zanedbatelná - te jsou některé z výhod, pro které se smrštětelnému balení dostalo tak spontánního rozšíření. Tento způsob je v souladu s požadavkem doby tvořit co nejmenší a snadno likvidovatelný odpad a

* tendencí snižovat hmotnost přepravních obalů v souvislosti se zákazem manipulace s břemeny těžšími než 15 kg pro ženy. Zkušenosti dále ukázaly, že průhledný obal má psychologický účinek při manipulaci. Prokazatelně se s neprůhlednými obaly označenými výstražným POZOR, SKLO! manipuluje bezpečněji než s lahvemi a sklenicemi v průhledném balení. Tato výhoda využíváme při paletizaci.

3.2 Fixace a ochrana paletové jednotky

Smrštitelnost folií lze fixovat manipulační jednotku se zbežím baleným do nejrůznějších druhů obalů /lahví/. Paletová jednotka je po smrštění přebalu a v důsledku toho i obvodového a úhlopříčného stažení nákladu většinou dostatečně zabezpečena proti posunutí svých jednotlivých kusů, často i bez použití dalších zajišťevacích prostředků. Je také lépe chráněna před povětrnostními vlivy, což umožňuje skladování na volných prostranstvích. Tento způsob balení také dobře chrání zboží před znečištěním, např. nové láhve při dodávkách ze skláren. Přebal podstatně omezuje zcizování jednotlivých kusů nákladu. Je použitelný i pro fixaci nebaleného zboží na paletě, např. sklářských a keramických výrobků, zejména tvarově nesourodých a neskladných, celých nevelkých střejů a pod. Lze jej doporučit hlavně pro provozovny s dostatečně velkým denním obratem, kde menší pracnost do určité míry kompenzuje vyšší náklady na obalový materiál a zařízení.

Projektové řešení linky, používající smršťovací folie při paletizaci, vyžaduje řešit otázku naložení palety,

přebalení smrštovací folií, smrštění. Pro každou z jmenovaných operací nutno volit, podle výrobní situace, příslušný stupeň mechanizace t.zn. použít před smrštovacím tunelem poloautomatický nebo automatický paletizátor, od kterého přijíždí paletová jednotka po válečkové trati k smrštovacímu zařízení.

4.0 Výpočet automatu na paletizaci lahvi4.1 Výpočet pojazdového ústrojíA./ Výpočet pojízděcích kol

a/ Kontrola měrného tlaku ve styku kola s nosníkem I :

$$Q = k \cdot D \cdot b$$

kde Q ... zatížení v [kp]

$$Q = 400 \text{ kp}$$

 D ... průměr pojízděcího kola

$$D = 100 \text{ mm}$$

 b ... účinná šířka kolejnice

$$b = 20 \text{ mm}$$

 k ... součinitel závislý na materiálu

$$i = 4$$

$$k = \frac{Q}{D \cdot b} = \frac{\frac{Q}{i}}{D \cdot b} = \frac{\frac{400}{4}}{10 \cdot 2} = 5$$

$k = 5$ je menší než přípustné $k = 90$ pro kola z materiálu 42 2661.0

b/ Kontrola měrného tlaku v čepu kola

$$p = \frac{Q}{l \cdot d \cdot i}$$

kde l ... délka náboje kola

$$l = 40 \text{ mm}$$

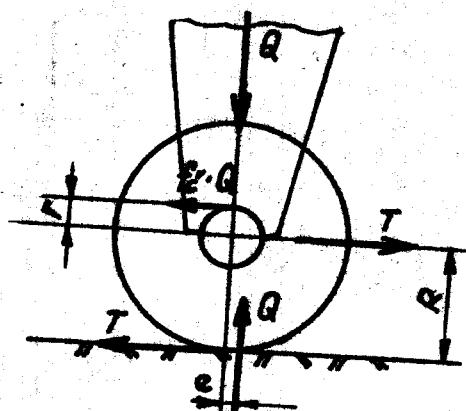
 d ... průměr čepu

$$d = 28 \text{ mm}$$

$$p = \frac{400}{4 \cdot 4 \cdot 2,8} = 8,8 \text{ kp/cm}^2$$

c/ Odpor kol při pojízdění

Při pojízdění když překonává hnací motor pouze pasivní odpor. Pasivní odpor vznikají třením valivým, třením čepovým, třením nákolků o kolejnice, nábojů kol o peštanice. Odpor třením valivého a čepového se dájí vyjádřit momentem k osce kola :



$$T \cdot R = Q \cdot (e + f_g \cdot r) \cdot \alpha$$

kde T ... potřebná tažná síla kp
 R ... poloměr kola [cm]

Q ... zatížení pojízdného kola kp
 e ... 0,05-0,08 souč.vzd.tření

f_g ... 0,08 souč.tření čepového
 r ... poloměr čepu [cm]

α ... souč.vyjadřující ostat.
odpor / $\alpha = 1,8$

$$T = \frac{Q}{R} (e + f_g \cdot r) \cdot \alpha$$

100

$$T = \frac{100}{5} (0,07 + 0,08 \cdot 1,5) \cdot 1,8 = 6,8 \text{ kp}$$

d/ Výpočet výkonu elektromotoru

Potřebný moment k překonání odporu proti pojízdění vzniklých valivým a čepovým třením, nákolků a nábojů :

$$M_k = k \cdot Q \cdot (e + f_g \cdot r)$$

kde Q ... zatížení [kp]

μ ... součinitel valivého tření

f_g ... součinitel čepového tření

r ... poloměr čepu

k ... součinitel vyjadřující odporu proti pojízdné vzniklé třením nábojů kol, po případě příčení nepřesné montáží

$$Q = 400 \text{ kp}$$

$$\mu = 0,07 \text{ cm}$$

$$f_g = 0,08$$

$$r = 1,5 \text{ cm}$$

$$k = 1,2$$

M_k uvažujeme jen pro jedno kolo při plném zatížení, pak

$$M_k = 1,2 \cdot 400 \cdot (0,07 + 0,08 \cdot 1,5) = 91 \text{ kpem}$$

Síla potřebná k překonání odporu proti pojízdění je-li
poloměr kola $R = 5 \text{ cm}$

$$P = \frac{M_k}{R} = \frac{91}{5} = 18,3 \text{ kp}$$

Výkon elektromotoru:

$$H = \frac{P \cdot v}{102} \quad [\text{kW}]$$

kde P ... síla na obvodě pojízděcího kola

$$P = 18,3 \text{ kp}$$

v ... pojízděcí rychlosť kočky

$$v = 12 \text{ m/min}$$

η_c ... celková účinnost

η_1 ... účinnost prvního převodu osub.kol

$$\eta_1 = 0,96$$

η_2 ... účinnost druhého převodu osub.kol

$$\eta_2 = 0,96$$

η_3 ... účinnost třetího převodu osub.kol

$$\eta_3 = 0,96$$

$$\eta_c = 0,96 \cdot 0,96 \cdot 0,96 = 0,88$$

výkon motora je tedy

$$\Xi = \frac{18,3 \cdot 12}{102 \cdot 42 \cdot 0,88} = 0,04 \text{ [kW]}$$

Veliké trojfázový asynchronní brzdový motor řady 2 APB s ketvou na krátko /výrobce MEZ Mokelnice/ ČSN 75 0001 typ : 2 APB - 90 S - 8 /osmipálový/ Ξ 300 - tvar pífrubový výkon : 0,55 kW

otáčky : 670 ot/min

statorový proud : 220 V - I 3,4 A

380 V - I 2,0 A

500 V - I 1,5 A

$$\cos \varphi = 0,62; \gamma = 0,62 \quad \frac{n_2}{n_1} = 2; \quad \frac{I_2}{I_1} = 3;$$

váha : 17 kg

C./ Výpočet převodového poměru

Celkový převod

$$i = \frac{n}{n_k}$$

kde n ... je počet otáček elektromotoru $n = 670$ ot/min

n_k ... je počet otáček pojízdného kola [ot/min]

otáčky pojízdného kola vypočítáme z pojízdné rychlosti

$$v = D \cdot n_k \Rightarrow n_k = \frac{v}{\pi \cdot D} = \frac{12}{\pi \cdot 0,1} = 38,2 \text{ ot/min}$$

$$\text{Celkový převod } i = \frac{n}{n_k} = \frac{670}{38,2} = 17,6$$

celkový převod $i = 17,6$ rozdělíme na tři převody i_1 ,
 i_2 , i_3 ; pak $i = i_1 \cdot i_2 \cdot i_3$

jednotlivé převody volíme: $i_1 = 2,38$

$$i_2 = 2,67$$

$$i_3 = 2,76$$

Počet zába pastorku volíme: $z_1 = 21$ zába

Předběžně se může modul vypočítat ze vzorce:

$$m = \sqrt[3]{\frac{2 \cdot M_k}{i \cdot c \cdot \psi \cdot z_1 \cdot \eta_c}}$$

kde M_k ... krouticí moment převodu kpcm

i ... celkový převod

z_1 ... počet zába pastorku

c ... je součinitel vyjadřující jakost materiálu
pro ocel 12 010 /záby jsou cementovány a kaleny
 $c = 2$

ψ ... poměr šířky kola k modulu v našem případě $\psi = 10$

η_c ... celková účinnost $\eta_c = 0,88$

$$m = \sqrt[3]{\frac{2 \cdot 91}{17,6 \cdot 2 \cdot 10 \cdot 21 \cdot 0,88}} = 0,53$$

Volíme pro všechny jednotlivé převody modul $m = 2$

$$m_1 = m_2 = m_3 = m = 2$$

b/ Vypočet rozměrů ozubení**a/ Vypočet průměrů rostečných kružnic**

Počet zubů pastorku $z_1 = 21$

$$z_1 = 21$$

$$z_2 = i_1 \cdot z_1 = 2,38 \cdot 21 = 50$$

$$z_3 = 21$$

$$z_4 = i_2 \cdot z_3 = 2,67 \cdot 21 = 56$$

$$z_5 = 21$$

$$z_6 = i_3 \cdot z_5 = 2,76 \cdot 21 = 58$$

$$D_1 = \pi \cdot z_1 = 2 \cdot 21 = 42 \text{ mm}$$

$$D_2 = \pi \cdot z_2 = 2 \cdot 50 = 100 \text{ mm}$$

$$D_3 = \pi \cdot z_3 = 2 \cdot 21 = 42 \text{ mm}$$

$$D_4 = \pi \cdot z_4 = 2 \cdot 56 = 112 \text{ mm}$$

$$D_5 = \pi \cdot z_5 = 2 \cdot 21 = 42 \text{ mm}$$

$$D_6 = \pi \cdot z_6 = 2 \cdot 58 = 116 \text{ mm}$$

b/ Vypočet osových vzdáleností jednotlivých převodů :

$$1. \text{ převod } A = \frac{D_1 + D_2}{2} = \frac{42 + 100}{2} = 71 \text{ mm}$$

$$2. \text{ převod } B = \frac{D_3 + D_4}{2} = \frac{42 + 112}{2} = 77 \text{ mm}$$

$$3. \text{ převod } C = \frac{D_5 + D_6}{2} = \frac{42 + 116}{2} = 76 \text{ mm}$$

c/ Průměry hlavových kružnic

$$D_{h_1} = D_1 + 2 \text{ m} = 42 + 2 \cdot 2 = 46 \text{ mm}$$

$$D_{h_2} = D_2 + 2 \text{ m} = 100 + 2 \cdot 2 = 104 \text{ mm}$$

$$D_{h_3} = D_3 + 2 \text{ m} = 42 + 2 \cdot 2 = 46 \text{ mm}$$

$$D_{h_4} = D_4 + 2 \text{ m} = 112 + 2 \cdot 2 = 116 \text{ mm}$$

$$D_{h_5} = D_5 + 2 \text{ m} = 42 + 2 \cdot 2 = 46 \text{ mm}$$

$$D_{h_6} = D_6 + 2 \text{ m} = 116 + 2 \cdot 2 = 120 \text{ mm}$$

d/ Průměry patních kružnic

$$D_{p_1} = D_1 - 2,4 \text{ m} = 42 - 2,4 \cdot 2 = 37,2 \text{ mm}$$

$$D_{p_2} = D_2 - 2,4 \text{ m} = 100 - 2,4 \cdot 2 = 95,2 \text{ mm}$$

$$D_{p_3} = D_3 - 2,4 \text{ m} = 42 - 2,4 \cdot 2 = 37,2 \text{ mm}$$

$$D_{p_4} = D_4 - 2,4 \text{ m} = 112 - 2,4 \cdot 2 = 107,2 \text{ mm}$$

$$D_{p_5} = D_5 - 2,4 \text{ m} = 42 - 2,4 \cdot 2 = 37,2 \text{ mm}$$

$$D_{p_6} = D_6 - 2,4 \text{ m} = 116 - 2,4 \cdot 2 = 111,2 \text{ mm}$$

e/ Výpočet rozteče

$$t = \gamma \cdot m = 3,1415 \cdot 2 = 6,2830 \text{ mm}$$

Volíme tyto šířky ozubených kol :

1. převod $b = 20 \text{ mm}$

2. převod $b = 24 \text{ mm}$

3. převod $b = 45 \text{ mm}$

E./ Pevnostní výpočet ozubených kol podle ČSN O1 4686

a/ Kontrola ozubených kol na pevnost

Ozubené kolo je vyrobene z oceli 12 O10. Pastorek má zuby kalené a cementované. Pro materiál ozubených kol oceli 12 O10 vyhledáme

$$\sigma_{dov, eh} = 19 \text{ kp/mm}^2$$

U kol pro pojíždění se snižuje pro střídavé zatížení v obou směrech o 30 %, takže

$$\sigma_{dov, eh} = 19 - 19 \cdot 0,3 = 13,3 \text{ kp/mm}^2$$

Uvažujeme soukolí pro převody pro všeobecné účely s klidným pracovním zatížením, ale s vyskytujícími se rázy, volíme trvanlivost $h = 12.500$ hodin pro pastorek vypočítáme porovnávací hodnotu e_{eh_1} ;

$$\sigma_{dov, eh_1} = 13,3 \text{ kp/mm}^2$$

" Rychlostní součinitel pro ohyb r_{eh} " odečteme pro otáčky $n = 670$ ot/min a trvanlivost $h = 12.500$ hodin;

$$r_{eh_1} = 0,32;$$

" Tvarový součinitel pro ohyb y_{eh} " odečteme pro běžné osubení $\alpha = 20^\circ$, $z_1 = 21$ zubů pastorku a pro převod $i_1 = 2,38$ odečteme

$$y_{eh_1} = 6,3;$$

Porovnávací hodnota :

$$e_{eh_1} = \frac{\sigma_{dov, eh_1} \cdot r_{eh_1}}{y_{eh_1}} = \frac{13,3 \cdot 0,32}{6,3} = 0,675$$

Také pro ozubené kolo zjistíme porovnávací hodnotu c_{oh_2} :

$$\sigma_{dev,oh} = 13,3 \text{ kp/mm}^2$$

"Rychlostní součinitel pro chyb y_{oh_2} " pro počet otáček

$$n_2 = \frac{670}{i_1} = \frac{670}{2,38} = 282 \text{ ot/min}$$

Odečteme $r_{oh_2} = 0,38$

"Tvarový součinitel pro chyb y_{oh_2} " pro $s_2 = 50$ zubů ozubeného kola a převodový poměr $i_1 = 2,38$

Odečteme $y_{oh_2} = 3,8$

Porovnávací hodnota :

$$c_{oh_2} = \frac{\sigma_{dev,oh_2} \cdot r_{oh_2}}{y_{oh_2}} = \frac{13,3 \cdot 0,38}{3,8} = 1,33$$

Dovolení zatížení soukolí se vypočítá ze vzorce :

$$P_{dov} = \bar{\gamma} \cdot c_{min} \cdot b \cdot n \cdot \mu$$

Za c_{min} dosadíme menší porovnávací hodnotu vypočítanou podle předešlých vztahů; pro náš případ to bude

$$c_{oh_1} = 0,675$$

=====

Do vzorce dosadíme za $b = 20 \text{ mm}$

$$m = 2$$

$$\mu = 1,1 \text{ /součinitel přesnosti ozubení/}$$

dosadíme do vzorce

$$P_{dov} = \pi \cdot 0,675 \cdot 20 \cdot 2 \cdot 1,1 = 93 \text{ kp}$$

P_{dov} porovnáme s přenášenou silou mění smyby ozubeného soukolí; tu vypočítáme ze vzorce:

$$P = \frac{M_k}{R} \quad [\text{kp}]$$

kde M_k ... kroutící moment přenášený ozubeným soukolím

R ... poloměr pastorku

Přenášený kroutící moment:

$$\frac{71.620 \cdot M_k}{R_{k1}} = \frac{71.620 \cdot 0,75}{670} = 80 \text{ kpm}$$

$$\text{kde } M_k = 1,36 \cdot M_{kW} = 1,36 \cdot 0,55 = 0,75 [\text{k}]$$

$$\text{pak } P = \frac{M_{k1}}{R} = \frac{80}{2,1} = 38,2 \text{ kp}$$

obvykle se počítá, že přenášená síla $P_1 = 1,2 \cdot P$

$$P_1 = 1,2 \cdot 38,2 = 45,7 \text{ kp}$$

a nyní porovnáme obě sily

$P_{dov} = 93 \text{ kp} > P_1 = 45,7 \text{ kp}$; takže ozubení navrhnuté vyhovuje, neboť přenášená síla nepřesahuje dovolené zatížení ozubených kol.

b) Kontrola na otlačení

Vypočítáme porovnávací hodnoty pro otlačení:

Pastorek :

$$c_{\text{ot}_1} = \frac{\sigma_{\text{dev}, \text{ot}_1}}{U} \cdot r_{\text{ot}_1}$$

pro ocel 12 010 je $\sigma_{\text{dev}, \text{ot}_1} = 8 \text{ kp/mm}^2$

Pro modul nástroje $m = 2$ vyhledáme hodnotu $U = 0,728$ a pak z diagramu "Rychlosťní součinitel pro otlačení r_{ot} " pro trvanlivost $h = 12 500$ hodin a pro $n = 670 \text{ ot/min}$,

$$r_{\text{ot}_1} = 1,7$$

dle z diagramu "Tvarový součinitel pro otlačení y_{ot} " pro běžné ozubení $\alpha = 20^\circ$, převod $i_1 = 2,38$ a počet zubů pastorku $s_1 = 21$ vyhledáme, že

$$y_{\text{ot}_1} = 1,7$$

dosadíme do vzorce

$$c_{\text{ot}_1} = \frac{\sigma_{\text{dev}, \text{ot}_1} \cdot r_{\text{ot}_1}}{U} = \frac{8}{0,728} \cdot 0,35 = 2,26$$

$$\frac{1}{r_{\text{ot}_1}}$$

$$\frac{1}{1,7}$$

Ozubené kolo : porovnávací hodnoty pro otlačení vyhledáme týmž způsobem; ozubené kolo není kaleno tím se tedy zvyšuje

$$\sigma_{\text{dev}, \text{ot}} + 30\%$$

$$\sigma_{\text{dev}, \text{ot}_2} = \sigma_{\text{dev}, \text{ot}} \cdot 1,3 = 8 \cdot 1,3 = 10,4 \text{ kp/mm}^2$$

$$U = 0,728 ; n_2 = \frac{670}{i_1} = \frac{670}{2,38} = 282 \text{ ot/min}$$

$$r_{ot_2} = 0,45; \quad y_{ot_2} = 0,78;$$

a dosadíme do vzorce

$$c_{ot_2} = \frac{\sigma_{dev,ot}}{U} \cdot r_{ot_2} = \frac{10,4}{0,728} \cdot 0,45 = 8,23$$

$$y_{ot_2}$$

Porevnávací hodnotu c_{min} dosadíme do vzorce

$$P_{dev} = \pi \cdot c_{min} \cdot b \cdot n \cdot U$$

V našem případě je to hodnota $c_{ot_1} = c_{min} = 2,26$

pak $P_{dev} = 3,14 \cdot 2,26 \cdot 20 \cdot 2 \cdot 1,1 = 312 \text{ kp}$

Porevnáním s přenášenou silou $P_1 = 48 \text{ kp}$ již dříve vypočítanou, zjistíme, že $P_{dev} = 312 \text{ kp}$ je větší než P_1 a tím zjistíme, že osubení je vyhovující.

Pedle stejného způsobu zkontrolujeme druhé a třetí soukoli;

2.soukoli - kontrola na pevnost

$$c_{oh_3} = \frac{\sigma_{dev,oh_3} \cdot r_{oh_3}}{y_{oh_3}} = \frac{13,3 \cdot 0,38}{6,25} = 0,8$$

$$n_4 = \frac{n_3}{i_2} = \frac{282}{2,67} = 106 \text{ ot/min} \quad n_2 = n_3 ;$$

$$n_6 = \frac{n_5}{i_3} = \frac{106}{2,76} = 38,3 \text{ ot/min} \quad n_4 = n_5 ;$$

$$c_{oh_4} = \frac{\sigma_{dev,oh_4} \cdot r_{oh_4}}{y_{oh_4}} = \frac{13,3 \cdot 0,46}{3,75} = 1,61$$

$$P_{dev} = \pi \cdot e_{min} \cdot b \cdot n \cdot \mu = 3,14 \cdot 0,8 \cdot 24 \cdot 2 \cdot 1,1 = 133 \text{ kp}$$

$$b = 24 \text{ mm}$$

$$71 620 \cdot 0,75$$

$$M_{k_2} = \frac{71 620 \cdot 0,75}{282} = 191 \text{ kpm}$$

$$P = \frac{M_{k_2}}{R_3} = \frac{191}{282} = 90,5 \text{ kp}$$

$$P_2 = 1,2 P = 1,2 \cdot 90,5 = 109 \text{ kp}$$

$$P_{dev} = 133 \text{ kp} > P_1 = 109 \text{ kp} ; \text{ osubení vyhovuje}$$

Kontrola na otláčení

$$\text{Pastorek : } c_{et_3} = \frac{\sigma_{dev, et_3} \cdot r_{et_3}}{v} = \frac{8 \cdot 0,45}{0,728} = 3,165$$

$$\text{Kolo : } c_{et_4} = \frac{\sigma_{dev, et_4} \cdot r_{et_4}}{v} = \frac{10,4 \cdot 0,56}{0,728} = 11,07$$

$$P_{dev} = 3,14 \cdot 3 \cdot 24 \cdot 2 \cdot 1,1 = 500 \text{ kp}$$

Na otláčení je 2. soukolej rovněž vyhovující, protože

$$P_{dev} > P_2$$

3. senzory - kontrole na povnost

$$e_{oh_5} = \frac{\sigma_{dev,oh_5} \cdot r_{oh_5}}{r_{oh_5}} = \frac{13,3 \cdot 0,46}{6,2} = 1,098$$

$$e_{oh_6} = \frac{\sigma_{dev,oh_6} \cdot r_{oh_6}}{r_{oh_6}} = \frac{13,3 \cdot 0,55}{3,7} = 1,97$$

$$P_{dev} = \pi \cdot e_{min} \cdot b \cdot n \cdot \mu = 3,14 \cdot 0,98 \cdot 45 \cdot 2 \cdot 1,1 = 306 \text{ kp}$$

$$b = 45 \text{ mm}$$

$$M_{x_3} = \frac{71\ 620 \cdot 0,75}{106} = 508 \text{ kpm}$$

$$P = \frac{M_{x_3}}{R_3} = \frac{508}{2,1} = 242 \text{ kp}$$

$$P_3 = 1,2 \cdot P = 290 \text{ kp}$$

$$P_{dev} = 306 \text{ kp} > P_3 = 290 \text{ kp} ; \text{ osazení vyhovuje}$$

Kontrola na otlačení

$$\text{Pasterek : } e_{et_5} = \frac{\sigma_{dev,et_5} \cdot r_{et_5}}{U} = \frac{8}{0,728} \cdot 0,54 = 3,6$$

$$\text{Kolo : } e_{et_6} = \frac{\sigma_{dev,et_6} \cdot r_{et_6}}{U} = \frac{10,4}{0,728} \cdot 0,62 = 12,7$$

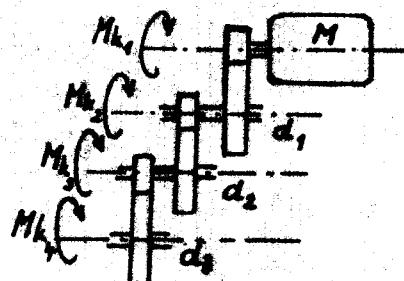
$$e_{et_6} = \frac{\sigma_{dev,et_6} \cdot r_{et_6}}{U} = \frac{10,4}{0,728} \cdot 0,62 = 12,7$$

$$P_{dev} = 3,14 \cdot 3,6 \cdot 45 \cdot 2 \cdot 1,1 = 1120 \text{ kp}$$

Třetí souček je vyhovujícíma otlačení, protože

P_{dev} je větší než P_3

c) Kontrola hřídelů na krut



Material hřídelů je ocel 12 010, $G_{x,t} = 2800 \text{ kp/cm}^2$

$$\tilde{\tau}_{dev,k} = 0,6 \cdot G_{dev,t}$$

$$G_{dev,t} = \frac{G_{x,t}}{n} \quad / \text{bezpečnost } n = 2/$$

$$\tilde{\tau}_{dev,k} = 0,6 \cdot \frac{2800}{2} = 840 \text{ kp/cm}^2$$

$$\tilde{\tau}_k = \frac{\tau_k}{\tau_k} ; \quad \tau_k \text{ pro kruhový průřez } \tau_k = 0,2 \cdot d^3$$

$$\tau_{k2} = 191 \text{ kp/cm} ; \quad d_2 = 24 \text{ mm}$$

$$\tilde{\tau}_2 = \frac{\tau_{k2}}{\tau_{k2}} = \frac{191}{0,2 \cdot 2,4^3} = 69 \text{ kp/cm}^2 , \text{ vyhovuje}$$

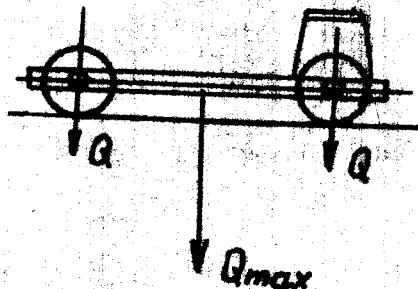
$$\tau_{k3} = 508 \text{ kp/cm} ; \quad d_3 = 27 \text{ mm}$$

$$\tilde{\tau}_3 = \frac{M_{x_3}}{W_{x_3}} = \frac{506}{0,2 \cdot 75} = 129 \text{ kp/cm}^2, \text{ vyhovuje}$$

$$M_{x_4} = \frac{71 620 \cdot 0,75}{38,2} = 1 410 \text{ kp cm}; d_4 = 30 \text{ mm}$$

$$\tilde{\tau}_4 = \frac{1410}{0,2 \cdot 3} = 261 \text{ kp/cm}^2$$

$\tilde{\tau}_4 < \tilde{\tau}_{\text{dov,k}}$ a proto všechny průměry křídel vyhovují
danému požadavku.

P./ Výpočet ložisek polohových kola/ Ekvivalentní zatížení valivých ložisek

Q_{\max} maximální je jedno kolo v nejnebezpečnějším případě $Q = 150 \text{ kp}$

Hřídele polohových kol jsou uloženy v radiálních jednorázových kuličkových ložisech Fady 62

Z tabulek :

Velime dle konstrukce ložiska 6205

Základní údaje ložiska : dynamická $C = 1040 \text{ kp}$
statická $C_0 = 710 \text{ kp}$

Kontrolu ložisek provedeme podle ČSN 02 4607

Radiální ložiska

$$P = I \cdot V \cdot F_x \quad / \text{axiální síla je rovna nule} /$$

kde P ... ekvivalentní zatížení ložiska [kp]

F_x ... radiální zatížení ložiska [kp]

I, V ... soudinitelé druhu ložiska a zatížení

V našem případě rotační soudinitel $V = 1$

Radiální soudinitel

$I = 1$

$$P = I \cdot V \cdot F_x = 1 \cdot 1 \cdot 150 = 150 \text{ kp}$$

b/ Základní trvanlivost valivých ložisek

$$C = P \cdot \sqrt[3]{\frac{L_h \cdot n}{16665}} = 150 \cdot \sqrt[3]{\frac{2000 \cdot 40}{16665}} = 254 \text{ kp}$$

kde $L_n \dots$ sčítačka trvanlivost valivých ložisek v provozních hodinách

$n \dots$ počet otáček [1/min]

Dynamická únosnost ložiska 6205 $C_{dyn} = 1040 \text{ kp}$ je větší než vypočítaná, takže použitá ložiska vyhovuje

c/ Kontrola pera na střik a na otlačení

$$M_{x_4} = 1410 \text{ kp} \cdot \text{m}$$

Střik :

$$\tau_s = \frac{P}{S} ; \quad P = \frac{M_x}{R} = \frac{1410}{1,2} = 1170 \text{ kp}$$

$$S = b \cdot l = 8 \cdot 22 = 176 \text{ mm}^2 = 1,76 \text{ cm}^2$$

$$\tau_s = \frac{1170}{1,76} = 660 \text{ kp/cm}^2$$

$$\tau_{dev,s} = 900 \text{ kp/cm}^2 - \text{ vyhovuje}$$

Otlačení :

$$p_{dev} = 1500 \text{ kp/cm}^2$$

$$p = \frac{P}{l \cdot h} = \frac{1170}{22 \cdot 7} = 7,7 \text{ kp/mm}^2 = 770 \text{ kp/cm}^2$$

$$p < p_{dev} - \text{ vyhovuje}$$

4.2 Výpočet pravděpodobnosti ústříří

Potřebné zvolené veličiny:

tíha břemene

$$Q_1 = 50 \text{ kp}$$

zdvih

$$H = 3.2 \text{ m}$$

zdvihačí rychlosť břemene

$$V_z = 6 \text{ m/min}$$

A./ Výpočet výkonu hnacího motoru

Výkon se určí z rovnice:

$$N = \frac{Q_c \cdot V_z}{102.60 \cdot \eta_c} \quad [\text{kW}]$$

$$Q_c = Q_1 + Q_2 + Q_3 \quad [\text{kp}]$$

kde Q_c ... celkové zatížení

Q_1 ... tíha břemene

Q_2 ... tíha odrážecí klavy

Q_3 ... tíha ovládacího mechanizmu

η_c ... celková mechanická účinnost

$$\eta_c = \eta_F \cdot \eta_s \cdot \eta_P$$

$$Q_2 = 90 \text{ kp}; \quad Q_3 = 80 \text{ kp};$$

$$Q_c = 50 + 90 + 80 = 220 \text{ kp};$$

kde η_F ... účinnost řetězového převodu

η_s ... účinnost mechanismu ovládacího

η_P ... účinnost převodové skříně motora

$$\eta_r = 0,9 ; \quad \eta_s = 0,6 ; \quad \eta_p = 0,95 ; \\ \eta_c = 0,9 \cdot 0,6 \cdot 0,95 = 0,52$$

pak

$$N = \frac{220 \cdot 6}{102,60 \cdot 0,52} = 0,42 [\text{kW}]$$

Volba zavíracího elektromotoru :

Zavírací ústrojí umožňuje zavíhání a opouštění břemene /odnímacej hlavy s lahvemi/. Abychom zajistili dostatečnou rezervu výkonu, volíme motor s výkonom $N = 0,8 \text{ kW}$. Jelikož musíme břemeno brzdit při rozbehnu a hlaňově při dobehnu motora, použijeme motor brzdový, který má elektromagnetickou brzdu zabudovanou přímo v motoru.

Volíme motor trifázový asynchronní s elektromagnetickou brzdou typ APP 322 patkový s převodovkou s dvěma čelnými soukolími a s těmito parametry :

výkon $N = 0,8 \text{ kW}$

stádky motora $n = 685 \text{ ot/min}$

převodový poměr převodové skříně $i = 31,5$

brzdový moment :

dynamický $B_d = 5,0 \text{ kpm}$

statický $B_s = 3,5 \text{ kpm}$

váha motoru 86 kp

olejová náplň 1,5 litru

B./ Výpočet osubené řetězového kola**a/ Předběžný průměr osubeného řetězového kola určíme**

ze vzorce :

$$D = \frac{v_{sv}}{\pi \cdot n_2} \quad [m]$$

kde v_{sv} ... zdvihací rychlosť [m/min] n_2 ... výstupní otáčky elektromotora
z převodové skříně

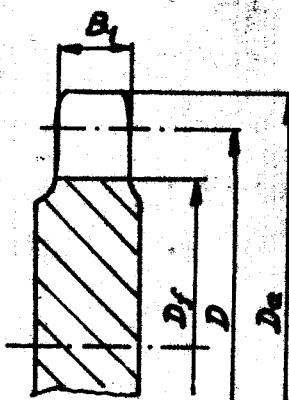
$$v_{sv} = 6 \text{ m/min};$$

Výstupní otáčky elektromotora z převodové skříně
určíme z převodového poměru převodové skříně motora

$$n_1 = 685 \text{ ot/min}; \quad i = 31,5$$

$$n_2 = \frac{n_1}{i} = \frac{685}{31,5} = 21,8 \text{ ot/min}$$

$$D = \frac{6}{3,14 \cdot 21,8} = 0,088 \text{ m}, \quad D = 88 \text{ mm}$$

b/ Výpočet rosteče kružnice D ... průměr rosteče kružnice D_1 ... průměr patní kružnice D_2 ... průměr klavové kružnice d_1 ... průměr valemku řetězu t ... rosteč B_1 ... šířka osubení

Použijeme jednořady výločkový řetěz pro který počítáme průměr roztečné kružnice řetězového kola :

$$D = t \cdot x \quad [\text{mm}]$$

hodnotu x vyhledáme z tab. I ČSN 01 4811 podle zvoleného počtu zubů řetězového kola ;

velíme počet zubů $s = 11$, tomu odpovídá x = 3,55

dále velíme výločkový řetěz jednořady /ČSN 02 3311/ o rozteči $t = 25,4$ mm který posléji zkонтrolujeme na pevnost.

Průměr roztečné kružnice :

$$D = 25,4 \cdot 3,55 = 90 \text{ mm}$$

Průměr patní kružnice :

$$D_p = D - d_1 = 90 - 15,9 = 74,1 \text{ mm}$$

Průměr hlavové kružnice :

$$D_a = D + 0,5d_1 = 90 + 8 = 98 \text{ mm}$$

Šifka ozubení :

$$B_1 = 0,9d_1 = 0,9 \cdot 12,7 = 11,4 \text{ mm}$$

6./ Výpočet dovoleného zatížení válečkového řetězu

a/ Dovolené zatížení řetězu

Schváděné zatížení řetězu $Q_c = 220 \text{ kp}$

$$P_{dev} = \frac{P_t}{n} \leq P_c$$

kde P_t ... zaručená pevnost řetězu při přetržení [kp] n ... bezpečnost řetězu P_c ... celková síla působící v napnuté části řetězu [kp]pro řetěz ČSN 02 3311 o rosteči $t = 25,4 \text{ mm}$

$$P_t = 6500 \text{ kp} ; n = 11,9 ;$$

$$P_{dev} = \frac{6500}{11,9} = 546 \text{ kp}$$

$P_{dev} = 546 \text{ kp}$ je větší než $P_c = 220 \text{ kp}$ a proto zvolený řetěz vyhovuje.

b/ Měrný tlak v kloubu řetězu

$$p = \frac{P_c}{F} \leq p_{dev} \quad [\text{kp/cm}^2]$$

kde F ... plecha kloubu [cm^2] p_{dev} dovoleny měrný tlak v kloubu [kp/cm^2]

$$F = 1,58 \text{ cm}^2 ; p_{dev} = 200 \text{ kp/cm}^2 ;$$

$$p = \frac{220}{1,58} = 127 \text{ kp}$$

$p_{dev} = 200 \text{ kp/cm}^2$ je větší než $p = 127 \text{ kp/cm}^2$ - vyhovuje

D./ Výpočet ozubených kol odnímacího mechanizmu

Převod ozubených kol $i = 1 : 1$

Použijeme čelní ozubení, které neumožuje přenášet velké síly, protože slouží pouze k zajištování rovnoramennosti odnímací klavy při pohybech nahoru a dolů.

Volíme modul $m = 4$; průměr rovnoramenné kružnice $D = 100 \text{ mm}$

Vypočítáme počet zubů ozubeného kola :

$$D = 100 \\ D = m \cdot z \Rightarrow z = \frac{D}{m} = \frac{100}{4} = 25 \text{ zubů}$$

Průměr klavové kružnice

$$D_h = D + 2 \cdot m = 100 + 2 \cdot 4 = 108 \text{ mm}$$

Průměr patní kružnice

$$D_p = D - 2,4 \cdot m = 100 - 2,4 \cdot 4 = 90,4 \text{ mm}$$

Rozteč :

$$t = \pi \cdot m = 3,14 \cdot 4 = 12,56 \text{ mm}$$

Výpočet osové vzdálenosti

$$x = \frac{D_1 + D_2}{2} = \frac{100 + 100}{2} = 100 \text{ mm}$$

5.0 Funkce a popis zařízení

Automat na paletizaci lahví je ustaven na konci výrobní linky nad seřazovacím stolem z kterého přenáší hotové lahve na jednotlivé palety a pomocí válečkové trati jsou lahve odváženy k svařovacímu a balicímu zařízení.

5.1 Zvedací zařízení

K pohunu zvedacího zařízení je použito elektromotoru typu APB 322 s převodovkou dvěma čelnými senzorikami a elektromagnetickou brzdou vestavěnou v motoru. Výkon motoru je 0,8 kW, který plně zajišťuje rovnoměrný zvedací pohyb všech břemen /všech druhů a velikosti lahví/ uchopených kleštinami odnímací hlavy. Na hřídeli motoru je řetězové kolo, které spolu s řetězem umožňuje svíslý pohyb při odnímání lahví ze seřazovacího stolu. Řetěz je jednorády válečkový, ve spodní části je upevněn na držáku odnímací hlavy a dolní konec řetězu se ukládá do zásobníku řetězu v němž se taktéž nachází v olejové lázní.

Elektromotor je patkový a je upevněn na dvou příčných nosnicích na pojedzové kočce. Brzdné momenty zajišťují polohu břemena při vypnutí elektromotoru a při rozběhu a doběhu plynulý rozběh a zastavení odnímací hlavy.

5.2 Pojížděcí zařízení

Pojížděcí kočka je vestavěna do konstrukce paletizátoru lahví mezi dva nosníky typu I, z kterého je postaven celý rám automatu na paletizaci lahví. Šířka rámu umožňuje postavit

paletizátor nad seřazovací stůl. Hnací kočky, který je dán vnitřní šípkou rámu dává dostatečnou rezervu stability při bočním kývání během růžení. Rám pojízdného kočky je vyrobek z nosníku typu U, na kterém jsou upevněny oba elektromotory s převodovkou. Kočka má 4 pojízdná kola, z nichž 2 jsou poháněna. Pohon pojízdného ústrojí tvoří elektromotor s převodovkou. Převodovka je samoatačná a elektromotor je přírubový typu ZAPB 90S-8, výkonu 0,55 kW. Převodovka je upevněna do rámové konstrukce, motor je na ní našroubován. Pohyb kočky v obou směrech umožňuje přenášení lahví ve vodorovné poloze od seřazovacího stolu nad výdeškovou tratí. Pojezd kočky na nosnících I je cca 1700 mm. Brzdový motor zabezpečuje při rozběhu a doběhu plynulý rozběh a zastavení bez rázů.

5.3 Odnímací mechanismus

Odnímací mechanismus je připevněn na rám kočky šrouby M20. Slouží k zajištování rovnoběžnosti resp. kolmosti odnímací klavy při dosedání na hradi lahví které se seřazují do seřazovacího stolu. Odnímací mechanismus je sestrojen na pantografickém systému. Na spodní části je připevněn šrouby M20 držák odnímací klavy, na kterém je přišroubována odnímací klava. Při konstrukci odnímacího mechanismu je děláno na to, aby rozdíl a dosah odnímacích ramen postačoval požadované výšce paletové jednotky na výdeškové trati cca 2000 mm s paletou prestou, která má výšku 150 mm. Odnímací ramena mají výstupy, aby byla zaručena dostatečná tloušťka celé soustavy při rozběhu a doběhu popř. bočního kývání během růžení. Aby nedocházelo k těmto nežádoucím vlivům, je nutné zabezpečit co nejménší výšku nosní

čepem /distančním pouzdrem/ a pouzdrem ramen odnímacího mechanismu. Toto je zaručeno ležiskovým pouzdem a jeho dos-tatočnou přesností a délkou. Vlastní funkci držení rovno-běžnosti resp. kolmosti odnímací hlavy umožňují ozubená kola pevně spojená s rameny. Převodový poměr kol je 1:1.

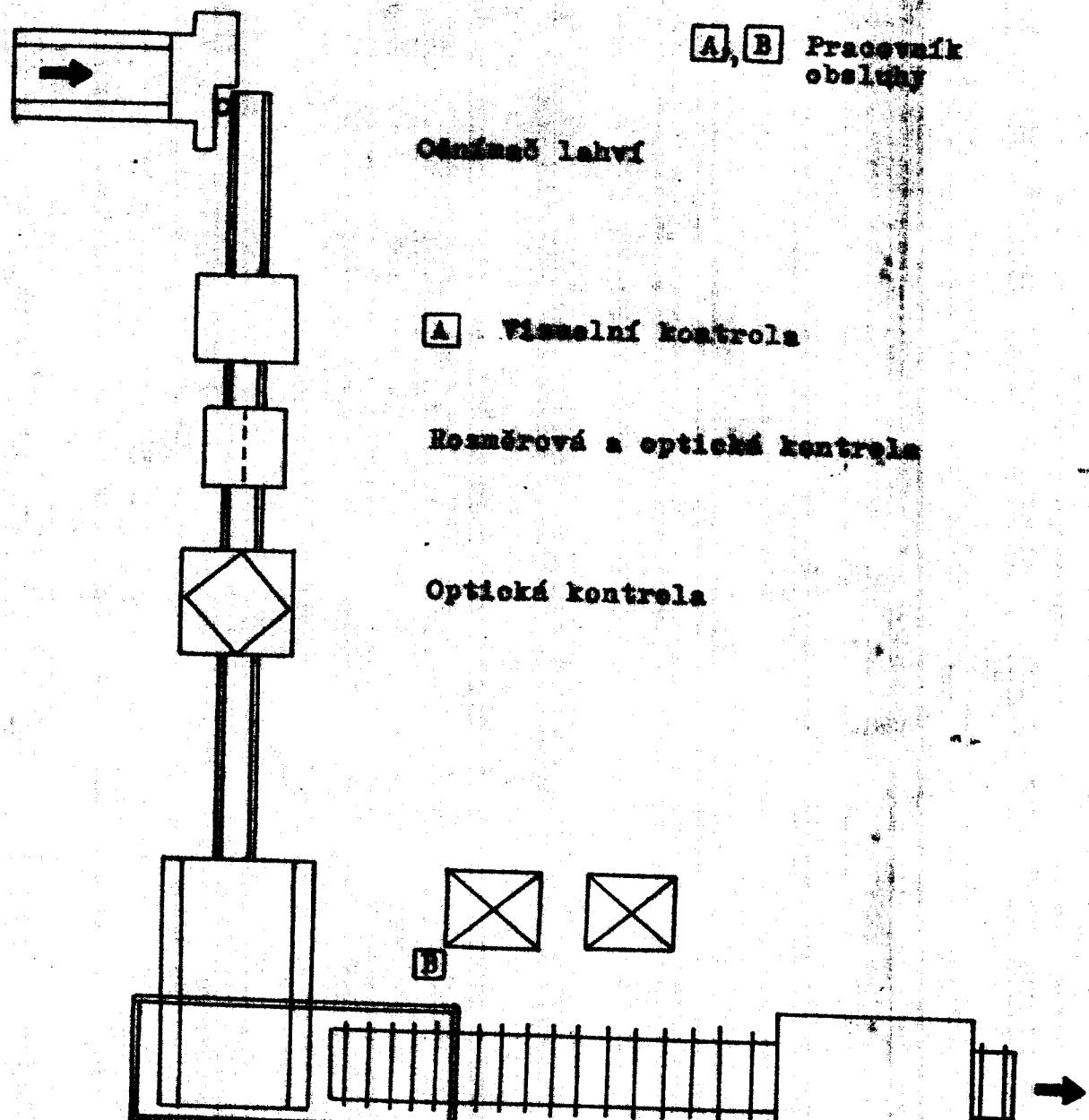
Spodní ozubená kola jsou pevná již před montáží odnímacího mechanismu. Horní ozubená kola se velebě pretáčejí v třmenu a pomocí montážního otvora saříkujeme vrtačkovou přesnou polohu nastavení kol při nastavování vodorevné polohy odnímacích ramen. Potom desky opět rozšroubojeme a ozubená kola svaříme s třmenem v poloze, kterou jsme si vyznačili vrtačkou, za pomocí kolíku průměru vrtačky. Kolo s třmenem má ji společné pouzdro. Na odnímací mechanismus je použito lisovaných šroubů M20, na nichž jsou nasazena broušená distanční pouzdra, vymesující šířku mezi deskami. Vnitřní desky jsou spojeny na pevno /svařeny/ s trubkou, která nám zaručuje dobrou tuhost tohoto rámu. Odnímací mechanismus nemí zatižen silami, pouze kompenzuje kyvný moment břemene kolem osy, a proto životnost celého zařízení je plně zaručena.

5.4 Sestavovací stůl

Konečný postup vyrobených lahvi od výrobní linky je ukončen na sestavovacím stole, kde jsou lahve rozmazávány náběhovou lištou do balicího schématu, který je nutný pro přesné uchopení hrácel lahvi kleštinami - lištami - odnímací hlavy. Pás stolu je cca ve výšce 940 mm. Vzdálenost stolu od výležkové trati je dostačující pro průchod obsluhy automatu.

5.5 Válečková trať

Válečková trať slouží k dopravě paletové jednotky ukončené u automatu na paletizaci lahvi k balidoru a smrštěvacímu zařízení. Šířka válečků trati je 1000 mm a je dostatečný pro pojezd celé paletové jednotky. Šířka prosté palety je 800 mm. Výška válečkové trati je 400 mm.

Základní princip automatů na paletizaci lahví ve výrobní linii

Obalovací a
smrštovací zařízení

Ekonomické zhodnocení

Zavedením automatu na paletizaci lahví do provozu, získáme úspory pracovních sil, snížíme pracnost, náklady potřebné k zakoupení paletizátorů v zahraničí. To jsou nejdůležitější faktory týkající se konstrukce paletizátorů vlastní výroby.

Paletizace je bezesporu podstatně progresivnější soustava manipulace se zbožím než dosavadní způsoby, přesto se však nemůže zavádět samonáčelně. Má-li se paletizace zhodnotit kompletně, a to s ohledem na organizaci práce, lze jedině dospat k maximálním úsporám a zvýšení produktivity práce. Pro správné posouzení hospodárnosti zavedením automatu na paletizaci lahví, je třeba provést nejen technický průzkum, hodnocení a návrh nového systému manipulace s lahvemi, ale i rozbor všech nákladů. Tímto máme na mysli též propočty nákladů na provoz automatu, údržby a jeho životnosti.

Souhrn všech těchto činitelů spolu s modernizací našich závodů nám ukazuje cestu, jakým směrem máme postupovat. Toto nás vedlo k realizaci konstrukce automatu na paletizaci lahví vlastní výroby.

Prohlášení

Prohlašuji, že jsem tuto diplomovou práci vypracoval samostatně s použitím literatury, tabulek a norem ČSN uvedených v seznamu použité literatury.

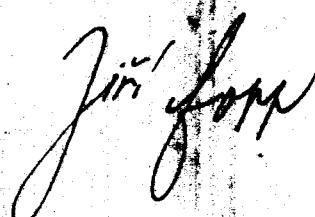
Chtěl bych poděkovat touto formou vedoucímu diplomní práce

Prof. Ing. Dr. techn. P. Kettářidlovi

za teoretické a praktické vedení a pomoc při vypracování mé diplomové práce. Těž děkuji konsultantovi diplomové práce Ing. J. Cibulkovi za odbornou spolu-práci. Zároveň chci poděkovat všem pracovníkům Vysočské školy strojní a textilní v Liberci a pedagogu Skle Unionu v Teplicích, kteří se podíleli svými značestmi k zákončení mé diplomové práce.

v Liberci, 10.5.1974

Jiří Fojtka



Závěr

Úkolem diplomové práce bylo navrhnout odnímací mechanismus automatu na paletizaci lahví a při tom zvážit možnosti ovládání této záťízení. Použil jsem elektromechanické ovládání ramen odnímaceho mechanismu, které v tomto případě je nejjednodušší, protože neklade vysoké nároky na přesnost, výrobu a obsluhu. Taktéž použití typizovaných elektrických motorů a jejich výkonů jsou v souladu se záťízením a silami působícími při funkci automatu.

Celkové navrhnuté uspořádání je podloženo vypočtem a výkresovou dokumentací.

Seznam příloh

Výkres č. DP 207-74-01 /1/

Automat na paletisaci lahví

Výkres č. DP 207-74-01 /2/

Kusevník

Výkres č. DP 207-74-02 /1/

Odnímací mechanismus

Výkres č. DP 207-74-02 /2/

Kusevník

Současné výrobní litovary

P. Dražek, L. Kupka a kol.
Transportní uřízení

P. Řešta, T. Kupka
Zdroby I., II., III. 471

R. Hrušák
Dopravní uřízení

J. Králík
Svářka svařování s průstřeli a pevností
Mazury číslo 01 4485

Strojnické tabulky

1	RÁM -PROFIL I	ČSN 42 0076	10 522					1
1	POJEZD. KOČKA							2
1	ODNÍMACÍ MECH.						DP207-74-02	3
1	SERAZ. STŮL							4
1	VÁLEČKOVÁ TRAŤ							5
1	EL. MOTOR AFB							6
1	EL. MOTOR APB	ČSN 35 0001						7
1	PŘEVOD. SKŘÍŇ		42 2631					8
1	DRŽÁK UP. HLAVY	ČSN 42 0076	10 373					9
1	ŘETĚZ 1x25,4x127	ČSN 02 3311						10

JIRÍ FOPP

AUTOMAT NA
PALETIZACI LAHVÍ

DP207-74-01

2	PLECH 8x280x360	ČSN 42 5310	11 373				1
2	PLECH 8x280x360	ČSN 42 5310	11 373				2
2	PLECH 8x400x400	ČSN 42 5310	11 373				3
1	DRŽÁK ø 51	ČSN 42 5715					4
1	DRŽÁK ø 51	ČSN 42 5715					5
1	DRŽÁK ø 51	ČSN 42 5715					6
2	RÁM - TVAR □						7
2	RÁM - TVAR □						8
4	KOLO ø 120 - 25	ČSN 42 5510	12 010				9
16	ŠROUB M20x110	ČSN 02 1111					10
16	MATICE M20x1,5	ČSN 02 1413					11
16	PODLOŽKA 21	ČSN 02 1701					12
16	ZÁVLAČKA 4x50	ČSN 02 1781					13
16	POUZDRO ø 32H7	ČSN 02 349942 3146.01					14
16	DIST. KROUŽEK		12 010				15

JIRÍ FOPP

ODNÍMACÍ
MECHANISMUS

DP 207-74-02